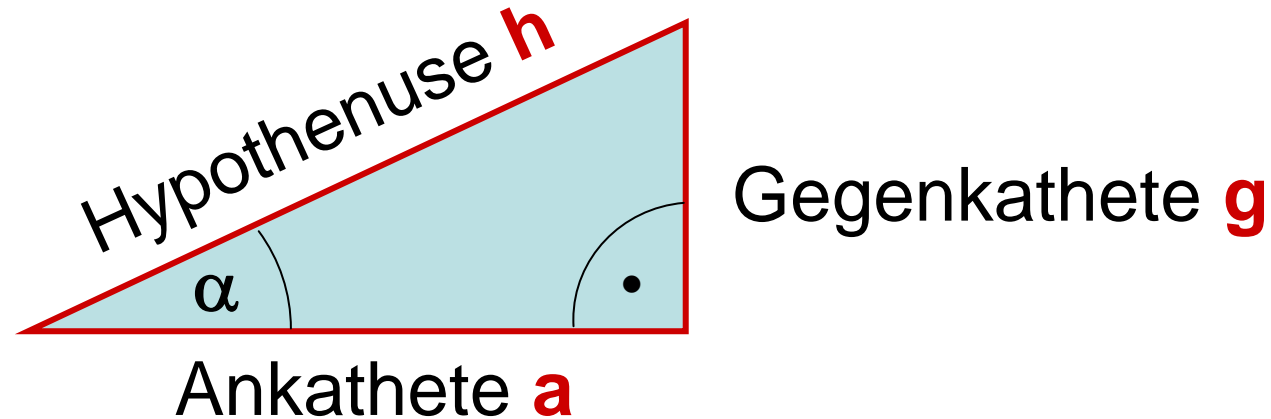


Wiederholung Trigonometrie

Trigonometrie



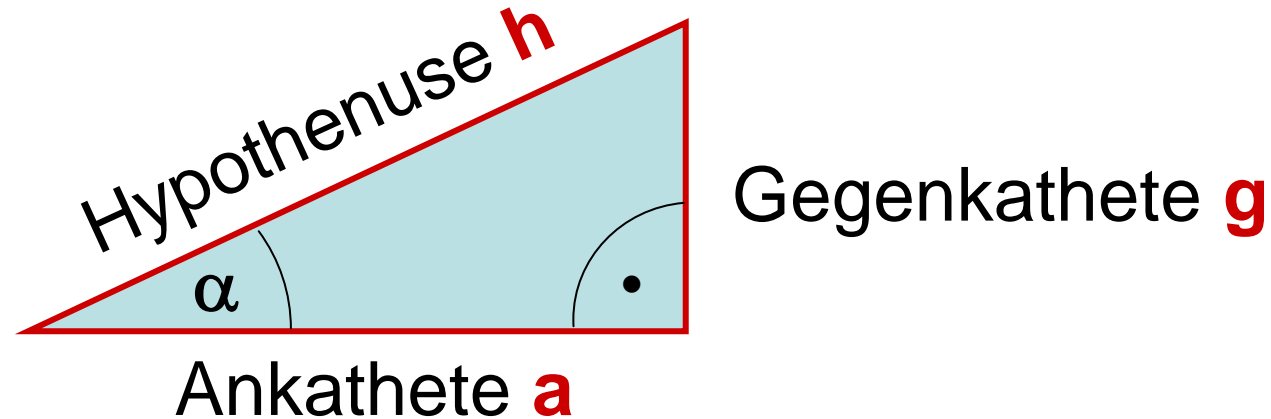
- Definition $\sin \alpha$, $\cos \alpha$, $\tan \alpha$

$$\sin \alpha = \frac{g}{h} \quad \cos \alpha = \frac{a}{h} \quad \tan \alpha = \frac{g}{a}$$

- Satz des Pythagoras

$$h^2 = g^2 + a^2$$

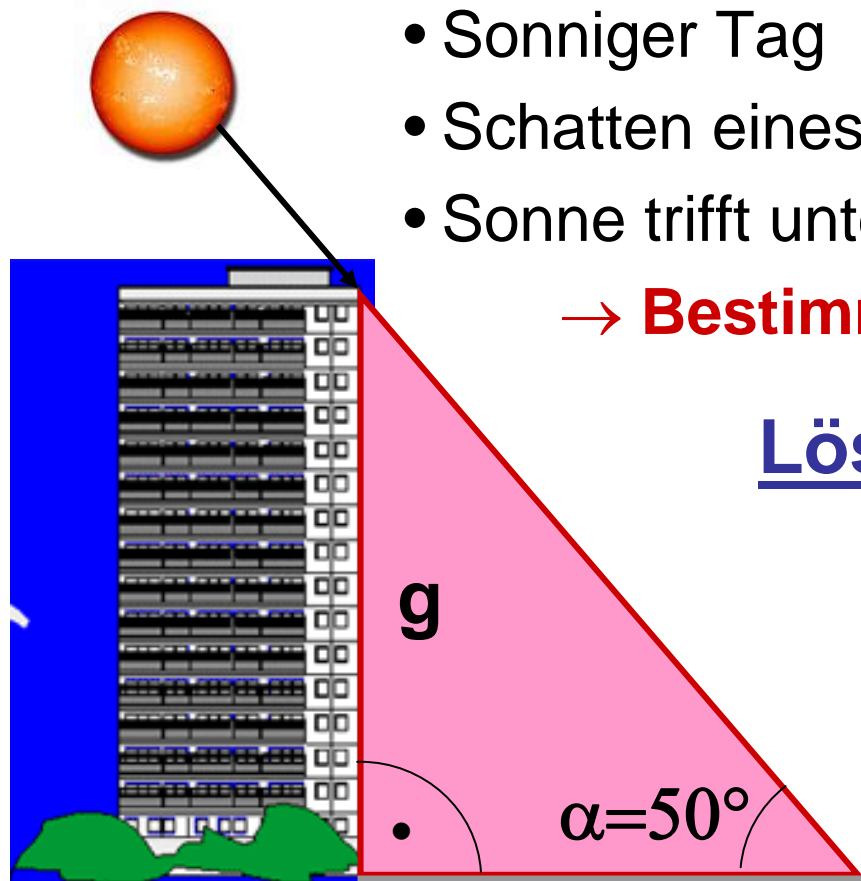
Inverse trigonometrische Funktion



- Bestimmung von Winkeln:

$$\alpha = \arcsin\left(\frac{g}{h}\right) \quad \alpha = \arccos\left(\frac{a}{h}\right) \quad \alpha = \arctan\left(\frac{g}{a}\right)$$

Benutzung trigonometrischer Funktionen



- Sonniger Tag
- Schatten eines Hochhauses ist 67,2 m lang
- Sonne trifft unter 50° auf Boden auf

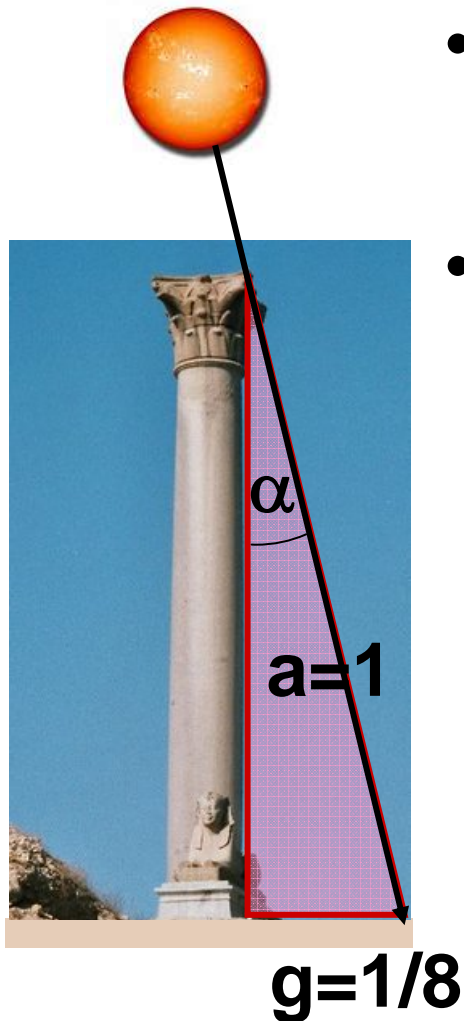
→ **Bestimme die Höhe des Hauses**

Lösung:

$$\tan \alpha = \frac{g}{a}$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow g &= a \cdot \tan \alpha \\ &= 67,2 \text{ m} \cdot \tan 50^\circ \\ &= 67,2 \text{ m} \cdot 1,19 = 80,0 \text{ m} \end{aligned}$$

Inverse trigonometrische Funktion



- 21. Juni:
Tag an dem die Sonne in Alexandria mittags am höchsten steht
- Schatten einer Säule ist $1/8$ ihrer Höhe
→ **Bestimme den Winkel der Sonne**

Lösung:

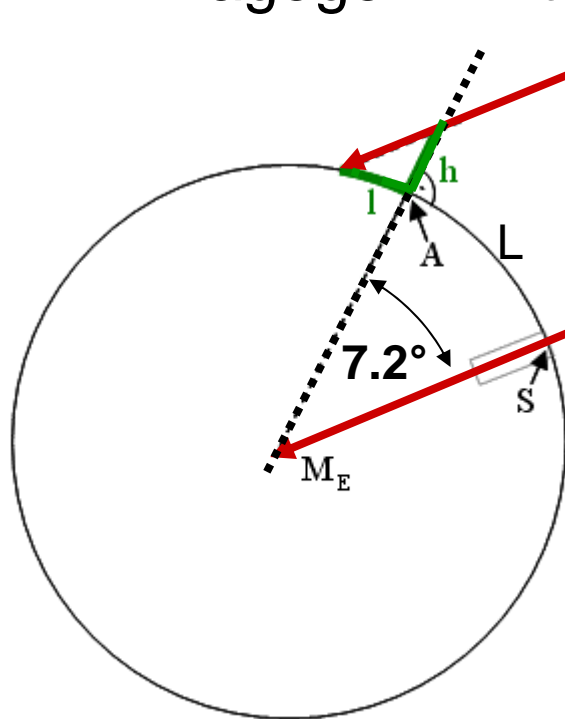
$$\tan \alpha = \frac{g}{a} = \frac{1/8}{1} = 1/8 = 0.125$$

$$\Rightarrow \alpha = \arctan(0.125) = 7.2^\circ$$

Anwendungsbeispiel: Bestimmung der Größe der Erde

(Erstmals von Eratosthenes ≈ 236 v. Chr. bestimmt)

- Am 21. Juni steht die Sonne mittags senkrecht über Syene
- Dagegen wirft sie in Alexandria einen Schatten (siehe vorn)



Distanz Alexandria – Syene (L): 800 km

Sonne trifft in Alexandria mittags unter 7.2° auf

Gesamte Erdkugel: 360°

Erdumfang (U):

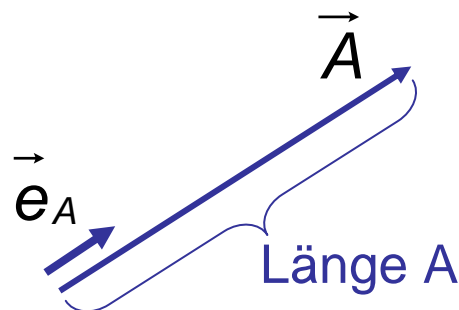
$$U = L \cdot \frac{360^\circ}{7.2^\circ} = 800 \text{ km} \cdot 50 = 40\,000 \text{ km}$$

Skalare und Vektoren

Zur Beschreibung physikalischer Vorgänge werden physikalische Größen mit Dimensionen verwendet. Diese teilen sich auf in:

Skalare Größen: $A = \underbrace{\{A\}}_{\text{Maßzahl}} \cdot \underbrace{[A]}_{\text{Dimension}}$

Vektorielle Größen: $\vec{A} = \{A\} \cdot [A] \cdot \vec{e}_A = A \cdot \vec{e}_A$



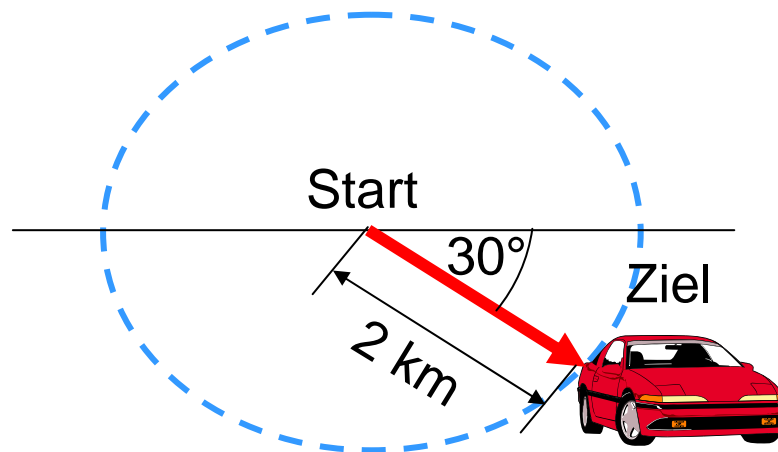
Einheitsvektor, gibt die Richtung von \vec{A} im Ortsraum an.

Der Einheitsvektor hat den Betrag (die Länge) 1 und gibt nur die Richtung an: $\vec{e}_A = \frac{\vec{A}}{|\vec{A}|}$

Definition: $|\vec{A}| = A$

Skalare und Vektoren

- Skalare Größen: z.B. Volumen (50 m^3), Zeit (10 s), Temperatur (20°C), Masse (3 kg)
- Vektoren: bestehen aus Größe und Richtung



z.B.

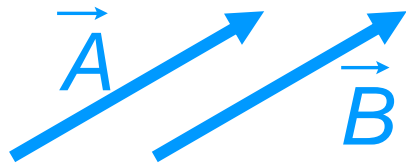
Ortsvektor \vec{r}

Geschwindigkeitsvektor \vec{v}

Kraftvektor \vec{F}

Eigenschaften von Vektoren

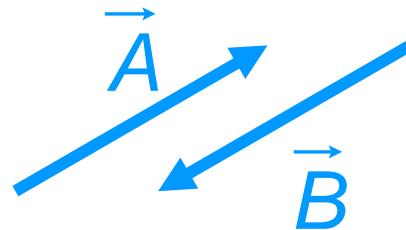
Verschiebbarkeit:



Vektoren sind allein durch Betrag und Richtung gegeben, daher gilt:

$$\vec{A} = \vec{B}$$

Negative Vektoren:



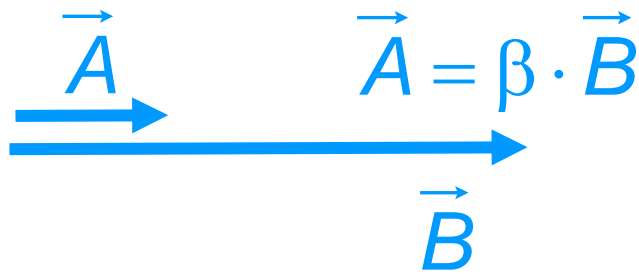
Da Betrag, aber nicht Richtung übereinstimmen, gilt:

$$\vec{A} \neq \vec{B}$$

Da beide Vektoren antiparallel gilt:

$$\vec{A} = -\vec{B}$$

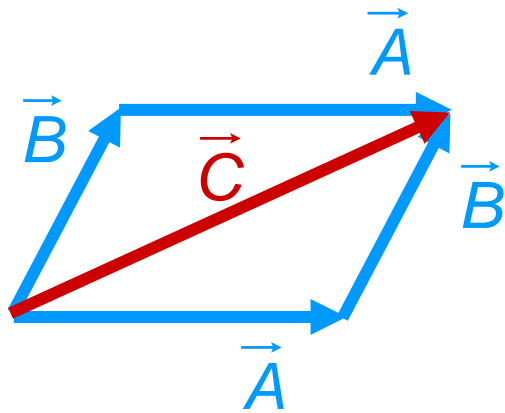
Multiplikation mit Skalar



Multiplikation mit Skalar ändert nicht die Richtung, von \vec{A} , sondern nur den Betrag.

Speziell: $\vec{A} = A \cdot \vec{e}_A$

Vektoraddition



$$\vec{C} = \vec{A} + \vec{B} = \vec{B} + \vec{A}$$

Vektoren addieren sich geometrisch.

Die Addition ist kommutativ

Vektorsubtraktion



Vektorsubtraktion wird ausgeführt wie Vektoraddition, nur dass einer der Vektoren mit -1 multipliziert wird.

$$\vec{A} = \vec{C} + (-\vec{B}) = \vec{C} - \vec{B}$$

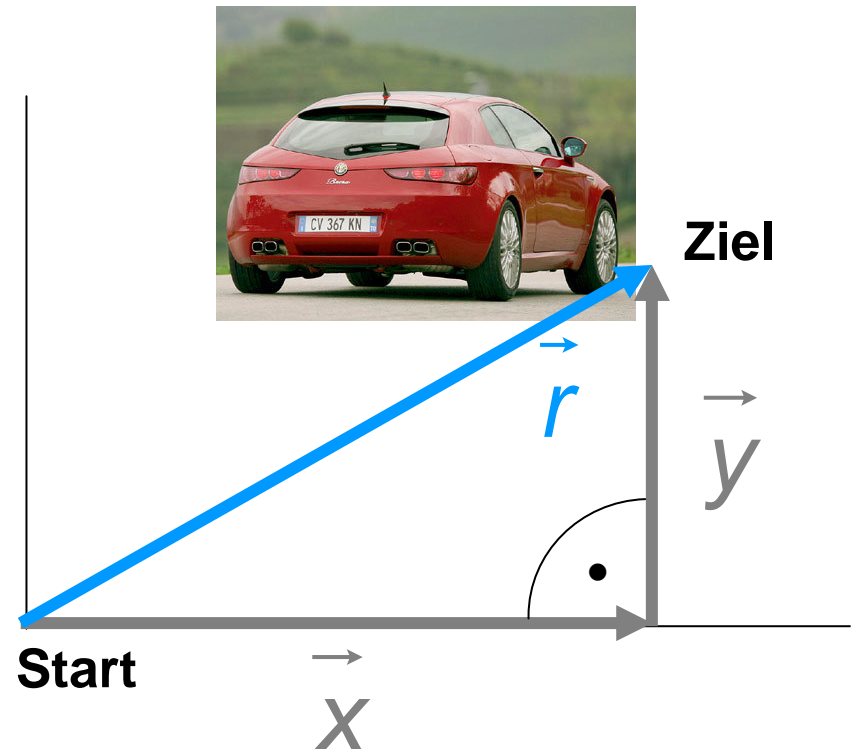
Komponenten eines Vektors

Problem:

- Ein Auto fährt von Start bis Ziel entlang des Vektors \vec{r}
- Alternativer Weg: erst entlang \vec{x} , dann rechtwinklig links abbiegen und entlang \vec{y}
- Also Vektoraddition

$$\vec{r} = \vec{x} + \vec{y}$$

- D.h., die Komponenten eines Vektors können anstatt des Vektors selbst benutzt werden!

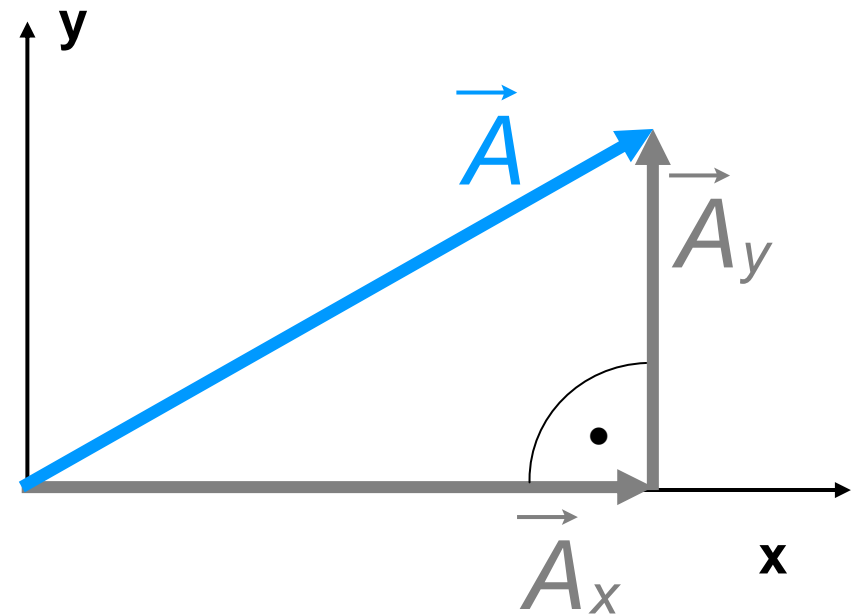


Komponenten eines Vektors

Allgemein:

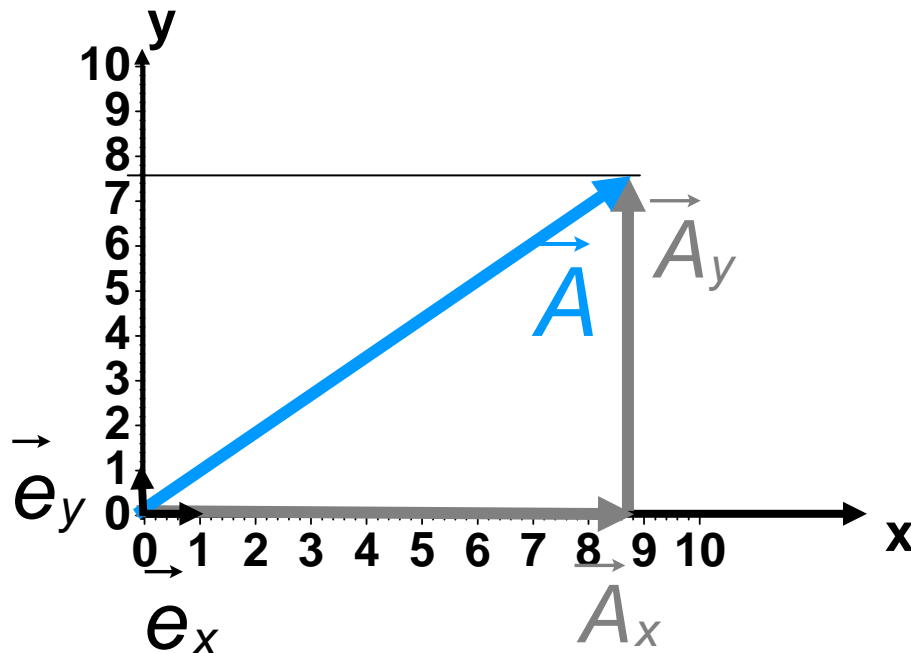
- Jeder Vektor kann in Form seiner Komponenten ausgedrückt werden.
- Die Komponenten werden parallel zur x- und y-Achse gezeichnet
- Sie addieren sich in zwei Dimensionen vektoriell zu

$$\vec{A} = \vec{A}_x + \vec{A}_y$$



Skalare Komponenten

- Es ist oft einfacher, mit den skalaren Komponenten A_x und A_y zu arbeiten als mit \vec{A}_x und \vec{A}_y
- Die skalaren Komponenten entsprechen den Längen der Vektoren \vec{A}_x und \vec{A}_y , da gilt: $\vec{A}_x = A_x \vec{e}_x$ $\vec{A}_y = A_y \vec{e}_y$

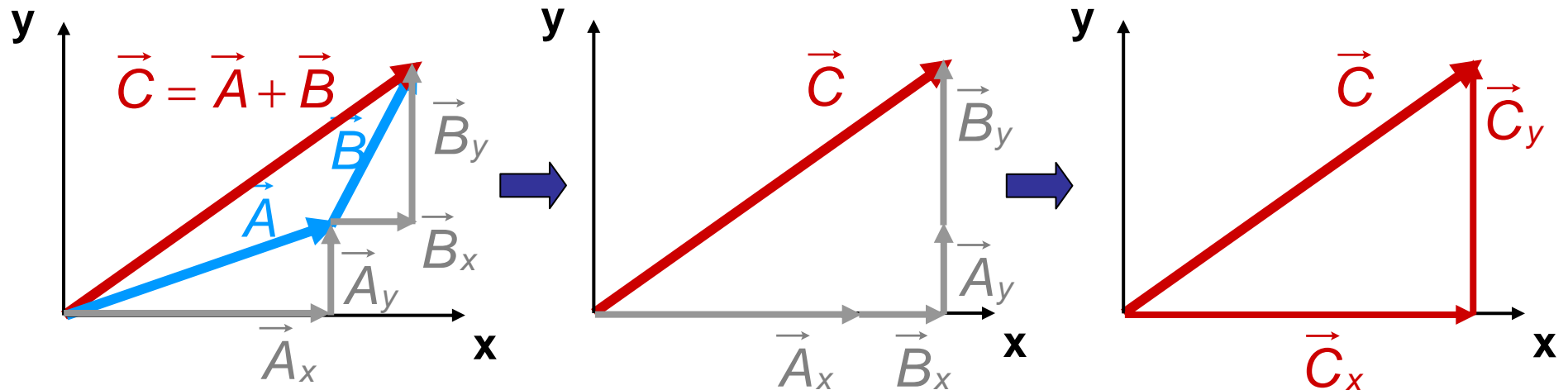


$$A_x = 8,8 \text{ cm}$$

$$A_y = 7,6 \text{ cm}$$

$$\begin{aligned} A &= \sqrt{A_x^2 + A_y^2} \\ &= \sqrt{(8,8 \text{ cm})^2 + (7,6 \text{ cm})^2} \\ &= 11,6 \text{ cm} \end{aligned}$$

Vektoraddition mittels Komponenten



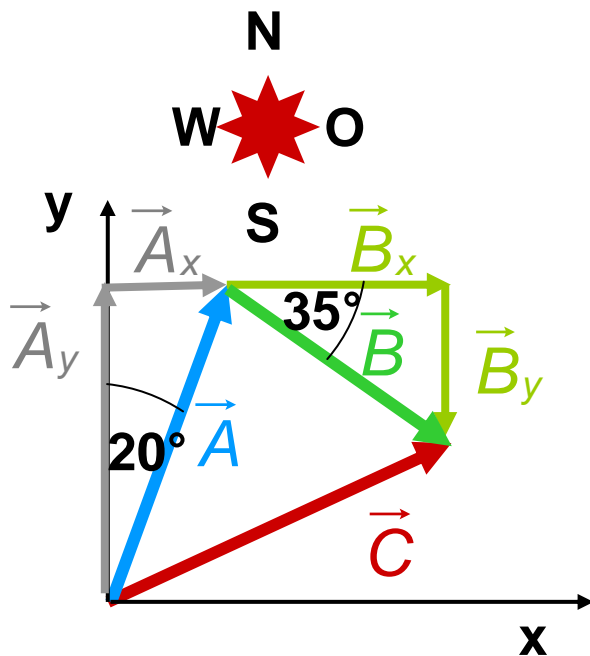
$$\begin{aligned} C_x &= A_x + B_x \\ C_y &= A_y + B_y \end{aligned}$$

- Länge des Vektors \vec{C} :

$$C = \sqrt{C_x^2 + C_y^2}$$

Beispiel

- Ein Jogger läuft 145 m in eine Richtung 20° östlich in Bezug auf Norden (Vektor \vec{A}), dann 105 m 35° südlich in Bezug auf Osten (Vektor \vec{B}).
- Bestimme Länge und Richtung des **resultierenden Vektors \vec{C}** !



Vektor	x-Komponente	y-Komponente
\vec{A}	$A_x = (145\text{m})\sin 20^\circ = 49,6\text{m}$	$A_y = (145\text{m})\cos 20^\circ = 136,3\text{m}$
\vec{B}	$B_x = (105\text{m})\cos 35^\circ = 86,0\text{m}$	$B_y = -(105\text{m})\sin 35^\circ = -60,2\text{m}$
\vec{C}	$C_x = A_x + B_x = 135,6\text{m}$	$C_y = A_y + B_y = 76,1\text{m}$

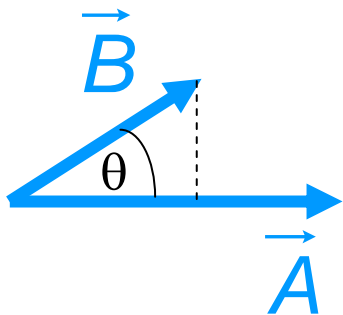
Multiplikation von Vektoren

Es gibt zwei Arten, Vektoren miteinander zu multiplizieren:

1. Skalarprodukt: $\vec{A} \cdot \vec{B} = C$ = Skalar

2. Vektorprodukt: $\vec{A} \times \vec{B} = \vec{C}$ = Vektor

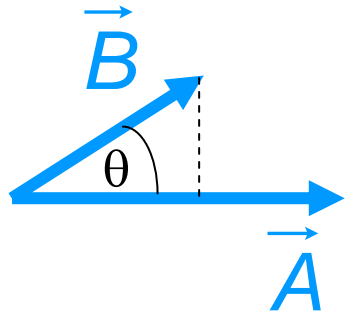
Skalarprodukt: $\vec{A} \cdot \vec{B} = |\vec{A}| \cdot |\vec{B}| \cos \theta$



Projektion von \vec{B} auf \vec{A}

$$\begin{aligned}\vec{A} \cdot \vec{B} &= (A_x \vec{e}_x + A_y \vec{e}_y + A_z \vec{e}_z) \cdot (B_x \vec{e}_x + B_y \vec{e}_y + B_z \vec{e}_z) \\ &= A_x B_x \underbrace{\vec{e}_x \cdot \vec{e}_x}_1 + A_x B_y \underbrace{\vec{e}_x \cdot \vec{e}_y}_0 + \dots \\ &= A_x B_x + A_y B_y + A_z B_z = \vec{B} \cdot \vec{A} \quad \text{kommutativ}\end{aligned}$$

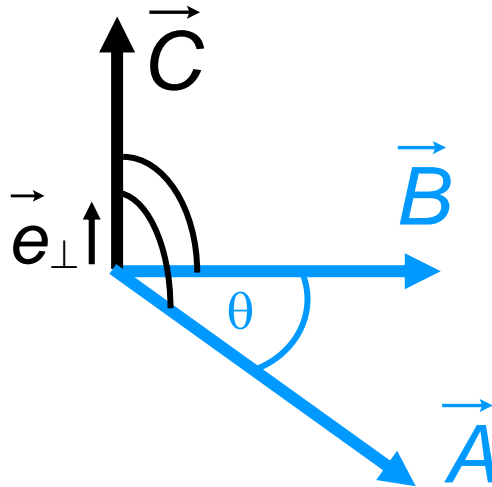
Skalarprodukt



$$\vec{A} \cdot \vec{B} = |\vec{A}| \cdot \underbrace{|\vec{B}| \cos \theta}_{\text{Projektion von } \vec{B} \text{ auf } \vec{A}}$$

$$\begin{aligned} \vec{A} \cdot \vec{B} &= (A_x \vec{e}_x + A_y \vec{e}_y + A_z \vec{e}_z) \cdot (B_x \vec{e}_x + B_y \vec{e}_y + B_z \vec{e}_z) \\ &= A_x B_x \underbrace{\vec{e}_x \cdot \vec{e}_x}_1 + A_x B_y \underbrace{\vec{e}_x \cdot \vec{e}_y}_0 + \dots \\ &= A_x B_x + A_y B_y + A_z B_z = \vec{B} \cdot \vec{A} \quad \text{kommutativ} \end{aligned}$$

Vektorprodukt



$$\vec{C} = \vec{A} \times \vec{B} = |\vec{A}| \cdot |\vec{B}| \sin \theta \cdot \vec{e}_{\perp}$$

wobei \vec{e}_{\perp} senkrecht auf der Fläche steht, die durch \vec{A} und \vec{B} aufgespannt wird.

$|\vec{C}|$ entspricht der Fläche, die durch \vec{A} und \vec{B} gebildet wird.

$$\vec{A} \times \vec{B} = (A_y B_z - A_z B_y) \vec{e}_x + (A_z B_x - A_x B_z) \vec{e}_y + (A_x B_y - A_y B_x) \vec{e}_z$$